

**В.М. АБДУЛЛАЕВ**

Азербайджанський державний університет нафти та промисловості; Інститут систем керування Міністерства науки та освіти Азербайджанської Республіки;  
Західно-Каспійський університет, Баку, Азербайджан, e-mail: [vagif\\_ab@yahoo.com](mailto:vagif_ab@yahoo.com).

**В.А. ХАШИМОВ**

Інститут систем керування Міністерства науки та освіти Азербайджанської Республіки, Баку, Азербайджан, e-mail: [vugarhashimov@gmail.com](mailto:vugarhashimov@gmail.com).

## **ЗАДАЧА ОПТИМАЛЬНОГО КЕРУВАННЯ ТОЧКАМИ НАВАНТАЖУВАННЯ ТА ЇХНІМИ ФУНКЦІЯМИ РЕАКЦІЇ ДЛЯ ПАРАБОЛІЧНОГО РІВНЯННЯ**

**Анотація.** Розглянуто задачу оптимального керування точками навантажування та відповідними функціями реакції, яку описують навантаженням параболічним рівнянням. Отримано оптимальні умови для керувальних впливів. Формули градієнта цільового функціонала, що містяться в цих умовах, використано в алгоритмі числового розв'язання задачі керування рухом точок навантажування та відповідних функцій реакції на основі методів оптимізації першого порядку. Наведено результати числових експериментів.

**Ключові слова:** система з розподіленими параметрами, навантажене диференціальне рівняння, необхідна умова оптимальності, градієнт функціонала.

### **ВСТУП**

Відомо, що стани багатьох об'єктів та процесів описуються навантаженими диференціальними рівняннями зі звичайними або частинними похідними [1–6]. Стан такого об'єкта в точках навантажування впливає на стан об'єкта в цілому, тому вибір оптимальних місць для точок навантажування та відповідних функцій реакції є важливим для функціонування об'єкта.

Аналогічні задачі оптимізації та оптимального керування постають під час проєктування розміщення свердловин у водних, нафтових та газових родовищах, підприємств з урахуванням екології регіону та інших факторів. Ці математичні постановки виникають і на етапі експлуатації зазначених об'єктів для параметричної ідентифікації відповідних математичних моделей, призначених для керування цими об'єктами [7–13]. Навантажені початково-крайові задачі виникають і під час керування зі зворотним зв'язком об'єктами з розподіленими параметрами, в яких точками навантажування є місця, де встановлені точки вимірювання поточного стану об'єкта [14–20].

У зв'язку з цим останніми роками посилився інтерес до задач оптимального керування об'єктами з розподіленими параметрами, що описуються різними типами навантажених диференціальних рівнянь з частинними похідними та початково-крайовими умовами [1, 3]. Проведено численні дослідження навантажених диференціальних рівнянь різних типів як з погляду існування та єдності їхніх розв'язків [1, 21, 22], розроблення числових методів їхнього розв'язання [23–25], так і з погляду оптимального керування процесами, що описуються відповідними початково-крайовими задачами [2, 5, 16–20]. У всіх зазначених дослідженнях було задано [1–3, 5, 16–26] або оптимізовано [6] розташування точок навантажування, але випадок зміни їхнього місцезнаходження в часі, і ба більше, керування цією зміною, ніхто не розглядав. У цій роботі розглянуто випадок навантаженої початково-крайової задачі параболічного типу, коли координати точок навантажування змінюються в часі під дією керувальних впливів та описуються системами звичайних диференціальних рівнянь.